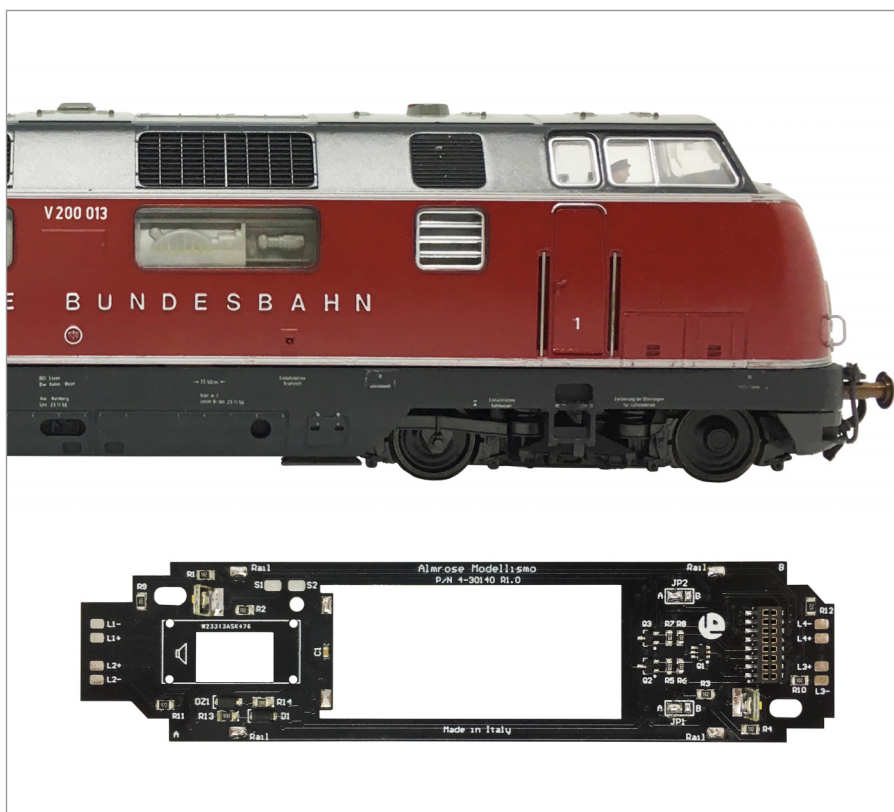


MANUALE
Mainboard per ROCO V200/V220 Am 4/4 (TIPO 1)
con connettore decoder Plux16 + PowerPack

*Verificare compatibilità con il vostro modello
(vedi foto A)*



Cod.4-30140

Main Board per Roco V200/220 Am 4/4 (TIPO 1) + PowerPack

Compatibilità

Attenzione, questa mainboard è compatibile solo con le versioni con motore cilindrico grande, singola lampadina e forma della zama come in riferimento foto A.

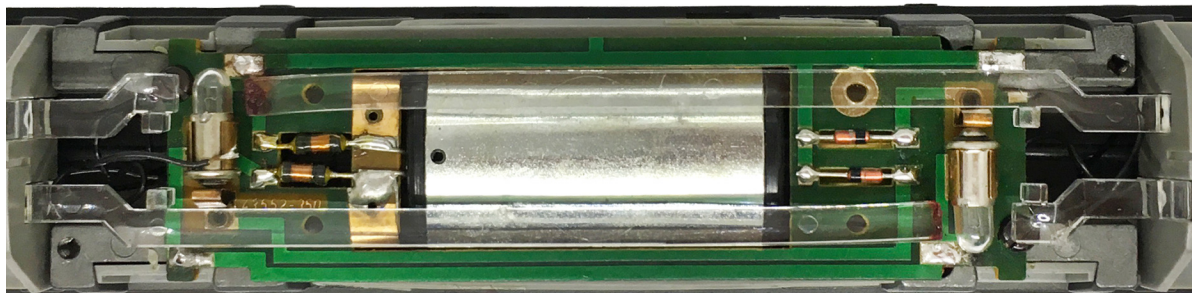


Foto A

Installazione:

1. Rimuovere la carrozzeria del modello facendo riferimento alle istruzioni originali.
2. Rimuovere la zama superiore svitando le 2 viti come in figura 1.



3. Rimuovere le guide luci.
4. Dissaldare i fili provenienti dalle prese di corrente dei carrelli.
5. Svitare le 2 viti che tengono fermo il PCB originale conservandole e rimuovere delicatamente il vecchio PCB. (figura 2)



6. Posizionare il nuovo PCB allineando i fori delle viti con quelli presenti sulla zama.
7. Saldare i fili provenienti dalle prese di corrente dei carrelli sulle piazzole contrassegnate dalla scritta "Rail" e i fili del motore sulle piazzole contrassegnate dalla scritta "M".
8. Per il funzionamento su impianti analogici utilizzare un adattatore analogico specifico per questo modello da inserire sul connettore PLUX16. Si consiglia l'articolo COD: 4-30021.
9. Per l'utilizzo su impianti digitali utilizzare un decoder ZIMO di tipo PLUX16.

N.B. I decoder digitali o l'adattatore analogico su questa PCB si inseriscono sempre sul lato inferiore del PCB vedi fig. 6 (fare attenzione alla chiave di inserimento ovvero ad inserirlo in modo tale che il pin mancante del decoder si trovi in corrispondenza del pin mancante del connettore).

La nuova PCB permette di controllare le luci di marcia in maniera indipendente, utilizzando i tasti funzione della propria centralina (Multimaus, Intellibox, Ecos, ecc).

10. (Opzionale) Installazione altoparlante

L'altoparlante opzionale specifico per questo modello è ordinabile separatamente. Attenzione l'altoparlante va posizionato sotto al PCB come indicato in figura 8 e 9. Saldare i fili rosso-nero sulle piazzole contrassegnate dalle scritte "S1" e "S2".

N.B.: I fili rosso-nero dell'altoparlante non hanno un verso specifico da rispettare.

11. Prima di bloccare la nuova PCB con le viti conservate precedentemente è necessario effettuare i seguenti test:

- Controllare il funzionamento corretto, se possibile, prima in analogico e poi in digitale.
- Controllare in digitale i fari tramite i tasti funzione della propria centrale.

Nel caso le luci risultino invertiti secondo il senso di marcia, è sufficiente dissaldare ed invertire i fili del motore sulle piazzole predisposte contrassegnate con la lettera "M".

12. Fissare la PCB con le viti conservate precedentemente (fig. 3), riposizionare le guide luci e rimontare la zama superiore bloccandola con le sue viti.



figura 3 (Vista dall'alto PCB montato)

13. Richiudere il modello. La nuova PCB è dotata di luci di marcia già installate sulla PCB. Prima di chiudere il modello controllare il verso della carrozzeria in modo che le guide luci corrispondano con i led sulla PCB. (fig. 4).

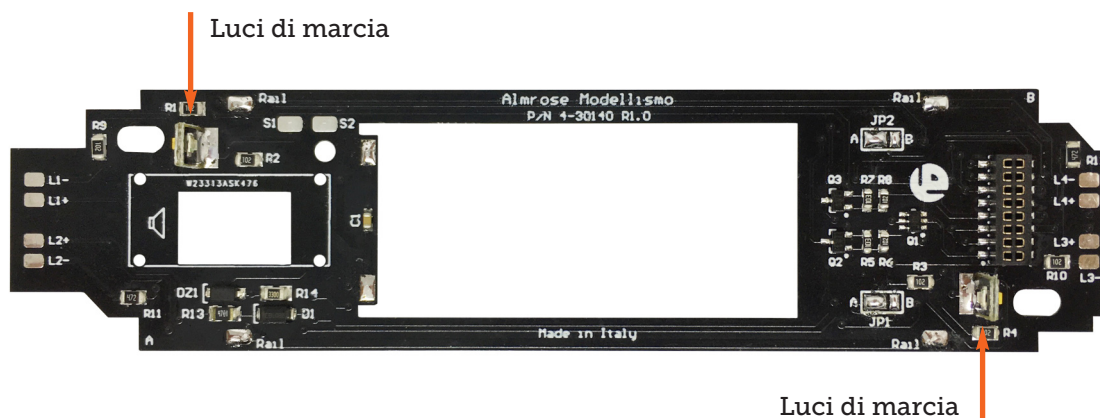


figura 4

Raccomandazioni per una corretta saldatura

Dato che le piazzole sono molto piccole e l'elettronica è sofisticata, per evitare danneggiamenti e malfunzionamenti **si raccomanda la massima attenzione nell'effettuare le saldature**. Una saldatura sbagliata è molto spesso causa di danni gravi, a volte irreparabili. E' fondamentale **usare stagno di buona qualità sempre in minima quantità**, un saldatore a punta fine di piccola potenza. **Non usare assolutamente pasta salda.**

Si consiglia l'uso fili elettrici di diametro non superiore a 0,7mm. Spellare i fili solo nella misura necessaria alla saldatura nella piazzola, lasciare abbondanza di filo scoperto può causare corto circuiti con conseguenze gravi.

Collegamenti

Motore (M)	Luci di marcia incorporate su PCB	Luce posteriore AUX1 (Lato A) AUX2 (Lato B)
Binario (Rail)		
Altoparlante (S1-S2)		Uscite ausiliarie L1-L3 (AUX5) L2-L4 (AUX6) amplificate con resistenza per terzo faro e luce cabina

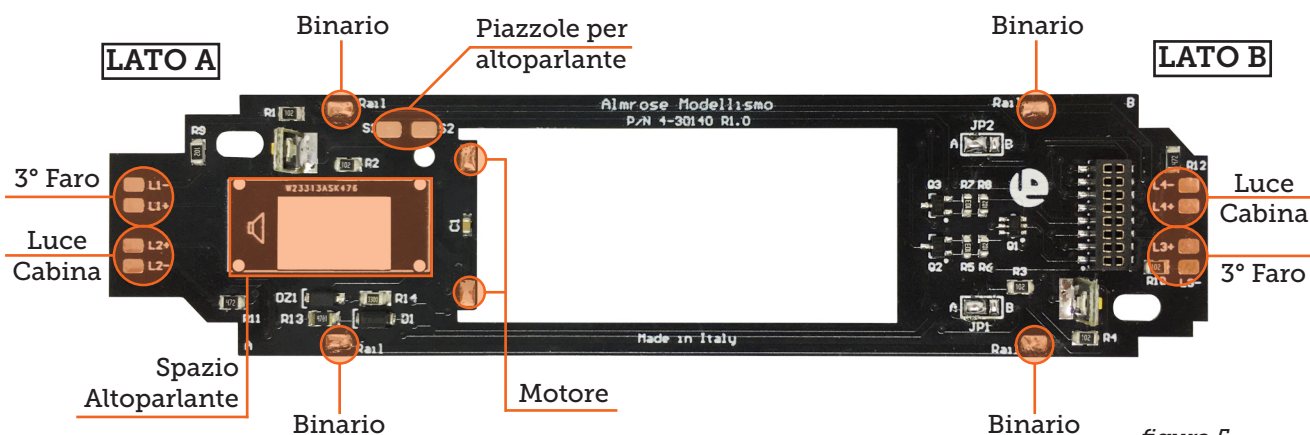


figura 5

IMPORTANTE

Per un corretto funzionamento si consiglia di utilizzare solo decoder ZIMO con modifiche ai parametri del motore. Questo decoder Plux16 ha misure contenute per essere alloggiato nello stretto spazio disponibile. Inoltre permette di gestire meglio l'elevato assorbimento che questo motore richiede specialmente allo spunto e a bassa velocità

Gestione problematiche del motore (motore che va a scatti) con decoder ZIMO.

Per la loco che va a scatti si può provare la seguente configurazione che modifica dei parametri del motore diminuendo l'assorbimento di quest'ultimo.

CV2 = 5
CV3 = 10
CV4 = 10
CV5 = 120
CV6 = 70
CV9 = 89
CV56 = 133
CV147 = 60

Un'altra problematica nasce anche dall'utilizzo del multi mouse modello rosso che anch'esso può andare in protezione per un assorbimento elevato da parte del motore.

Ricordarsi comunque di lubrificare la trasmissione del motore e pulire adeguatamente i contatti per un minore assorbimento di corrente.

Mappatura uscite ausiliarie

F0f-F0r - Luci di marcia.

AUX1 e AUX2 - Luce posteriore. AUX1 Lato A - AUX2 Lato B.

Opzionalmente è possibile realizzare separatamente 3° faro e luci cabina utilizzando le seguenti uscite ausiliarie:

AUX5 (L1 - L3) - 3° Faro vincolato alle luci di marcia accese e alla direzione.

AUX6 (L2 - L4) - Luce cabina vincolata alle luci di marcia accese e alla direzione.

Le uscite L1-L2-L3-L4 sono amplificate e con resistenza di limitazione per collegare direttamente dei led.

Esempio configurazione decoder

Forward F0 - Front light [1]

Reverse F0 - Rear light [1]

Forward F1 - AUX1[1]

Reverse F1 - AUX2[1]













F2 - AUX5

F3 - AUX6

Tabella combinazione luci

Modalità digitale:

JP1 e JP2 su PCB in posizione 1-2 (vedi tabella figura 11)

Direzione marcia	Tasti Funzione	Uscite	Descrizione	Anteriore	Posteriore
AV.  IND. 	F0+F2	F0f+AUX5 F0r+AUX5	Loco anteriore in composizione trazione multipla		
AV.  IND. 	F0+F1+F2	F0f+AUX1+AUX5 F0r+AUX2+AUX5	Locomotiva per traino vagoni		
AV.  IND. 	F1	AUX2 AUX1	Loco posteriore in composizione trazione multipla		

NOTE

Su questo modello il colore della luce posteriore dipende da come è fatta la guida luce.

Le luci posteriori rosse dipendono dalla vernice posta sulla guida luce e non dal led che invece è di colore bianco.

Posizionamento decoder

IMPORTANTE il decoder va posizionato sul lato inferiore della PCB. La serigrafia ne indica l'ingombro.

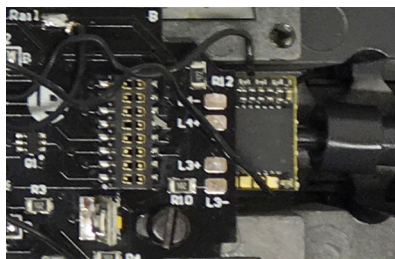


figura 6 (pcb montato vista da sopra)

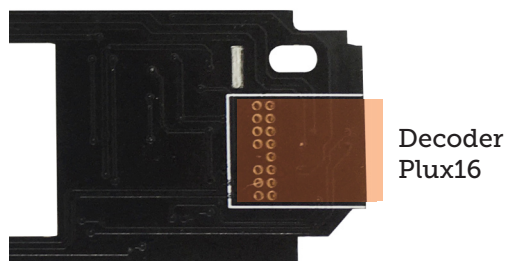


figura 7 (pcb vista da sotto)

Posizionamento altoparlante

Su questa mainboard va montato un altoparlante con cassa specifico cod. 4-30208. L'altoparlante del tipo adesivo va posizionato sulla parte inferiore (Fig. 8) del PCB mentre la cassa in plastica va posizionata ed incollata sulla parte superiore del PCB (Fig. 9).

Per incollare la cassa utilizzare una colla tipo Bostik® da posizionare lungo il perimetro. Sigillare bene in modo che non passi aria per ottenere un perfetto funzionamento della cassa stessa.

IMPORTANTE non premere la cassa al centro, durante l'incollaggio, ma solo sui bordi per evitare la sua rottura.

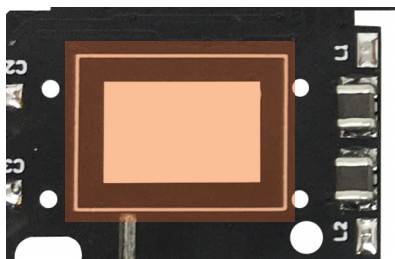


figura 8 (pcb lato inferiore)

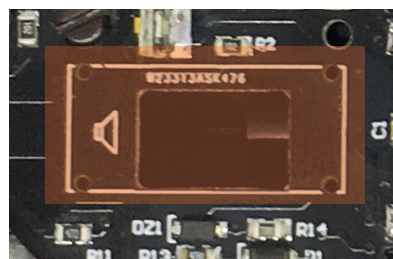


figura 9 (pcb lato superiore)

Caratteristiche

Power Pack in dotazione: è un dispositivo di accumulo di energia di riserva. Il suo scopo è quello di immagazzinare energia per restituirla quando la loco perde il contatto elettrico per brevi periodi. Il dispositivo, aiuta a mantenere la continuità dell'alimentazione evitando spiacevoli reset dei decoder. Nel caso dei decoder sound evita il fastidioso reset dei suoni.

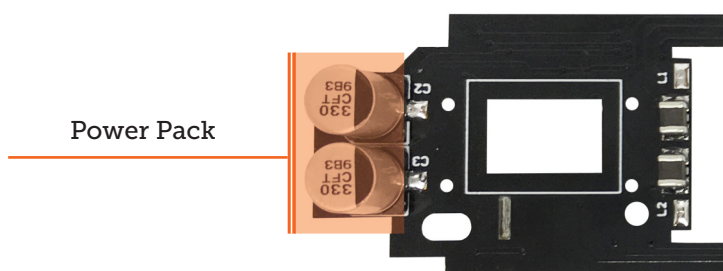


figura 10

Impostazioni ponticelli luci di marcia (Jumpers).

Per questione di spazio questi ponticelli sono realizzati direttamente su PCB e vanno chiusi ponendo, con il saldatore, una minuscola pallina di stagno tra i contatti che si vogliono chiudere.

Sistemi analogici: Ponticelli chiusi del JP1 e JP2 nella posizione 2-3 (B) per l'accensione della luce di marcia posteriore in base al senso di marcia.

Sistemi digitali: Impostazione di default. La scheda è predisposta per la gestione indipendente delle luci anteriori e posteriori; impostando il jumper JP1 e JP2 nella posizione 1-2 (A) le luci di marcia anteriori sono comandate tramite la funzione F0 del decoder, la luce posteriore lato A è collegata all'uscita AUX1 del decoder e quelle lato B all'uscita AUX2 del decoder (verificare sul manuale del decoder DCC installato la corrispondenza delle uscite AUX1 e AUX2 con funzione F1, F2 ecc.).

<p>(DEFAULT)</p> <p>JP1 JP2</p> <p>1 2 3 1 2 3</p> <p>A ●●● B A ●●● B</p>	<p>Modalità digitale.</p> <p>Luce posteriore collegata alle uscite AUX1 ed AUX2 del decoder potendo così essere controllata in maniera indipendente ed autonoma.</p>
<p>JP1 JP2</p> <p>1 2 3 1 2 3</p> <p>A ●●● B A ●●● B</p>	<p>Modalità analogica.</p> <p>Accensione automatica della luce posteriore in base al senso di marcia.</p>

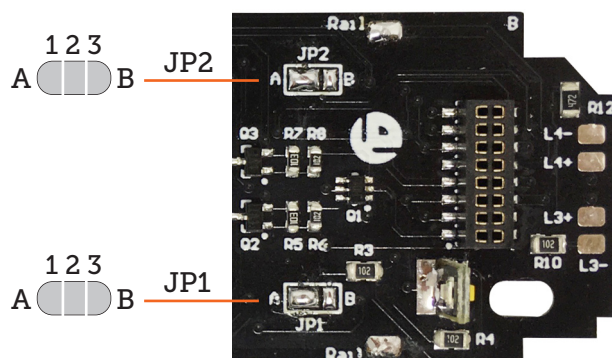


figura 11

GARANZIA

Condizioni per la sostituzione o la riparazione di materiale

Con la presente scrittura, Almrose marchio della Korus Group srls si impegna a sostituire il materiale reso (difettoso o guasto) con altro materiale uguale o equivalente o con lo stesso materiale ricevuto, dopo averne effettuato la riparazione. I tempi per la riparazione sono stimati in massimo 30 (trenta) giorni lavorativi (salvo ritardi dovuti alla mancanza del prodotto o pezzi di ricambio a magazzino) dalla data di ricevimento della merce alle seguenti condizioni:

1) La durata della garanzia, se non diversamente dichiarato, è di 2 anni (D.L. n° 24 / 2002, Direttiva Europea 1999 / 44 / CE sulla "vendita e le garanzie dei beni di consumo") dalla data di acquisto del materiale indicata nel documento di vendita emesso da Almrose marchio della Korus group srls. Oltre questo periodo, si procederà alla riparazione/sostituzione solo a seguito dell'approvazione del preventivo di riparazione da parte dell'acquirente.

2) L'Acquirente dovrà chiedere il documento di RMA con il relativo numero di codice a Korus Group srls prima di effettuare il reso esclusivamente tramite il presente modulo debitamente compilato in ogni sua parte compresa la descrizione del difetto. Il modulo è disponibile on line sul sito www.almrose.it sotto il menu servizi o al seguente link: <http://www.almrose.it/modulo-r-m-a-garanzia/>

Korus Group srls invierà il documento di RMA con il numero di codice della riparazione via email. Il documento RMA avrà validità di 7 (sette) giorni lavorativi e dovrà essere allegato all'interno dell'imballo, pena la mancata accettazione della spedizione da parte di Korus Group srls.

3) Il materiale non correttamente imballato o con imballo danneggiato sarà respinto al Mittente.

4) Il materiale reso dovrà essere integro, completo di imballo originale ed eventuali accessori. In caso contrario, il materiale sarà respinto al Mittente.

5) La garanzia non avrà effetto per i componenti manomessi o fisicamente danneggiati. La garanzia non avrà effetto se il guasto è stato prodotto da una installazione errata, dall'uso di materiali per l'installazione non adeguati o dall'uso di stagno/paste saldanti non idonee ad un uso nel settore elettronico.

6) Nel caso in cui Korus Group srls non dovesse riscontrare il guasto segnalato dall'acquirente, la merce verrà restituita al Mittente con addebito delle spese di spedizione tramite corriere espresso.

7) Le spedizioni da e per Korus Group srls sono sempre a carico dell'acquirente.

8) L'importo dovuto a Korus Group srls sarà versato anticipatamente alla consegna del materiale riparato.

9) Korus Group srls fornisce una garanzia di 3 (tre) mesi sulle parti/componenti riparati. Sono esclusi dalla garanzia i materiali di consumo e quelli soggetti ad usura.

10) Il mancato pagamento di una o parte delle forniture effettuate farà decadere ogni obbligo da parte di Korus Group srls.

Regole per le riparazioni:

Il materiale reso è giudicato difettoso o malfunzionante insindacabilmente da Korus Group srls in base alla rispondenza del prodotto alle specifiche di progetto ed allo standard di produzione.

Nel caso in cui il difetto segnalato non venisse riscontrato oppure in caso di non accettazione del preventivo di riparazione, saranno addebitati le spese di spedizione per la restituzione.

La garanzia si applica solo per difetto di fabbricazione entro i termini temporali della garanzia convenzionale, certificati da una prova d'acquisto.

In caso di riparazione fuori garanzia sarà cura di Korus Group srls inviare un dettagliato preventivo di riparazione.

La riparazione si intende relativa all'oggetto del difetto riportato nel modulo RMA o allegato al prodotto.

Korus Group srls non risponde di qualsiasi altro difetto sopravvenuto anche il giorno stesso della riconsegna ma non segnalato all'atto dell'invio in riparazione.

I prodotti aperti o manomessi da terzi (diversi da Korus Group srls) durante il periodo di garanzia perdono definitivamente il diritto a tale servizio.